



<b>DENOMINACIÓN ASIGNATURA:</b> Robótica Industrial Avanzada		
<b>POSTGRADO:</b> MÁSTER UNIVERSITARIO EN ROBÓTICA Y AUTOMATIZACIÓN <b>Profesor/a:</b> Santiago Martínez de la Casa Díaz	<b>ECTS:</b> 3	<b>CUATRIMESTRE:</b> 2º

### CRONOGRAMA DE LA ASIGNATURA (versión detallada)

SEMANA	SESIÓN	DESCRIPCIÓN DEL CONTENIDO DE LA SESIÓN (En su caso, incluir las recuperaciones, tutorías, entrega de trabajos, etc)	GRUPO (marcar X)		Indicar espacio Necesario distinto aula (aula informática, audiovisual, etc..)	TRABAJO DEL ALUMNO DURANTE LA SEMANA		
			1	2		DESCRIPCIÓN	HORAS PRESENCIALES	HORAS TRABAJO Semana Máximo 7 H
1	1	1. Introducción 2. El robot industrial y la célula de fabricación flexible 3. Aplicaciones avanzadas	X					
2	2	1. Programación avanzada de movimientos 2. Programación de funciones avanzadas 3. Conceptos avanzados de seguridad	X					
3	3	1. Diseño y simulación de aplicaciones avanzadas	X		Aula informática			
4	4	1. Métodos avanzados de control de tareas 2. Control por visión 3. Control por fuerza	X					
5	5	1. Aplicación práctica de los métodos de control avanzados	X		Aula de robótica Industrial			



6	6	1. Diseño de sistemas multi-robot 2. Tecnologías de comunicación 3. Sincronización de procesos	X					
7	7	1. Aplicaciones prácticas de los sistemas multi-robot	X		Aula de robótica Industrial			
8	8	1. El robot cooperativo 2. Dispositivos 3. Estudio y especificación de aplicaciones	X					
<b>TOTAL HORAS</b>								<b>76h</b> (16h clase + 60h trabajo personal y tutorías)