
Curso Académico: (2019 / 2020)

Fecha de revisión: 07-05-2018

Departamento asignado a la asignatura: Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática

Coordinador/a: ALONSO MARTIN, FERNANDO

Tipo: Obligatoria Créditos ECTS : 3.0

Curso : 1 Cuatrimestre : 1

REQUISITOS (ASIGNATURAS O MATERIAS CUYO CONOCIMIENTO SE PRESUPONE)

Se recomienda antes de haber cursado la asignatura tener instalado Ubuntu en el ordenador personal usando una máquina virtual.

OBJETIVOS

Conocimientos básicos de ROS, programación y Linux.

DESCRIPCIÓN DE CONTENIDOS: PROGRAMA

1. Introducción a ROS
2. Principales mecanismos de comunicación.
3. Programación básica de nodos.
4. Paso de mensajes.
5. Servicios.
6. Temporizadores.
7. Ejecución distribuida

ACTIVIDADES FORMATIVAS, METODOLOGÍA A UTILIZAR Y RÉGIMEN DE TUTORÍAS

A la propias horas lectivas se suministrarán tutoriales online para facilitar la realización de los ejercicios al alumno.

SISTEMA DE EVALUACIÓN

La asignatura se evaluará mediante un examen final y una práctica de programación en ROS.

Peso porcentual del Examen Final: 50

Peso porcentual del resto de la evaluación: 50