
Curso Académico: (2019 / 2020)

Fecha de revisión: 27-04-2020

Departamento asignado a la asignatura: Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática

Coordinador/a: BARBER CASTAÑO, RAMON IGNACIO

Tipo: Obligatoria Créditos ECTS : 3.0

Curso : 1 Cuatrimestre : 2

REQUISITOS (ASIGNATURAS O MATERIAS CUYO CONOCIMIENTO SE PRESUPONE)

Automatización Industrial I
Sistemas de Producción y Automatización

OBJETIVOS

Capacidad para diseñar y proyectar sistemas de producción automatizados y control avanzado de procesos.

DESCRIPCIÓN DE CONTENIDOS: PROGRAMA

1. Sistemas de Producción Automatizados
 - 1.1 Sistemas de Producción. Automatización Industrial.
 - 1.2 Maquinas Automatizadas. Sistemas Robotizados.
 - 1.3 Sistemas Flexibles de Automatización.
 - 1.4 Gestión de Recursos de Producción

- 2 Autómatas Programables I: Modelado y lenguaje de contactos.
 - 2.1 Modelado de sistemas de eventos discretos
 - 2.2 Programación de Autómatas
 - 2.3 Lenguaje de Contactos
 - 2.4 Diagrama secuencial funcional.
- 3 Autómatas Programables II: Lenguajes literales
 - 3.1 Lenguaje literal estructurado
 - 3.2 Lista de instrucciones
- 4 Autómatas Programables III: Entradas y Salidas Analógicas y Bloques Función. Comunicaciones.
 - 4.1 Entradas y salidas analógicas
 - 4.2 Direccionamiento indexado.
 - 4.3 Bloques función: regulador PID.
 - 4.4 Comunicaciones Industriales. Configuraciones.

- 5 Robótica I: Robots Industriales en los Sistemas de Producción
 - 5.1 Antecedentes y definiciones
 - 5.2 Componentes de un robot industrial
 - 5.3 Seguridad en los robots industriales
 - 5.4 Aplicaciones de un robot industrial

- 6 Robótica II: Herramientas de cálculo cinemático.
 - 6.1 Representación de la localización
 - 6.2 Matrices de transformación homogénea
 - 6.3 Aplicación de los Cuaternios
 - 6.4 Relaciones entre métodos

- 7 Robótica III: Lenguaje de programación Rapid
 - 7.1 Estructura de datos
 - 7.2 Instrucciones de movimiento
 - 7.3 Otras instrucciones

- 8 Robótica IV: Introducción a la simulación en robótica
 - 8.1 Herramientas de Simulación
 - 8.2 Introducción a RobotStudio
 - 8.3 Simulación con RobotStudio

ACTIVIDADES FORMATIVAS, METODOLOGÍA A UTILIZAR Y RÉGIMEN DE TUTORÍAS

Las actividades formativas incluirán:

- * Clases teóricas. Exposiciones magistrales. (1,3 ECTS)
- * Clases de problemas. Ejercicios en aula para la comprensión del temario. (0,65 ECTS)
- * Prácticas. (0,55 ECTS)
- * Tutorías para preparación de trabajos. (0,5 ECTS)

Las metodologías docentes desarrolladas en dichas actividades incluirán:

- Clases magistrales, donde se presentarán los conocimientos que los alumnos deben adquirir. Para facilitar su desarrollo los alumnos recibirán las notas de clase y tendrán textos básicos de referencia que les facilite seguir las clases y desarrollar el trabajo posterior.
- Resolución de ejercicios por parte del alumno que le servirá de autoevaluación y para adquirir las capacidades necesarias.
- Prácticas de laboratorio, donde el alumno verifique experimentalmente los conceptos y resultados teóricos vistos en clase.

SISTEMA DE EVALUACIÓN

Evaluación Continua: 40% Consistirá en:

- Trabajo Automata: 30%
- Trabajo Robótica: 10%

Examen final: 60%

El examen se divide en dos partes. Se requiere un mínimo de 3 puntos sobre 10 para aprobar cada parte. Se requiere un mínimo de 4 puntos sobre 10 para aprobar el examen completo.

Peso porcentual del Examen Final: 60

Peso porcentual del resto de la evaluación: 40

BIBLIOGRAFÍA BÁSICA

- Benhabib, Beno Manufacturing: design, production, automation and integration, Ediciones Técnicas Izar, 2004
- REMBOLD, U., NNAJI, B.O., STORR, A.: Computer Integrated Manufacturing and Engineering, Addison-Wesley, 1993